Two-dimensional fused targeted ridge regression for health prediction from accelerometer data

(joint work with Annelinde Lettink & Mai Chinapaw)

Dept. of Epidemiology & Data Science, Amsterdam UMC Dept. of Mathematics, Vrije Universiteit Amsterdam Amsterdam, the Netherlands

ISCB44, Milan, 28.08.2023





▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ □ のQで

The NHANES study

Epidemiological study into health.

Some NHANES details:

- Two waves, C and D.
- Response: health.
- Covariates: gender, age,
- ... and accelerometer profile.

Accelerometer: fitbit that logs acceleration per (m)second.

NHANES: 24×7 acc. per min.





Goal

Does accelerometer profile aid in health prediction?

Can we underpin:

- platitudes like
 "Sitting is the new smoking."
- Dutch health council's recommendation:
 "Weekly, at least 2¹/₂ hour of moderate intensive movement."

Statistically, find:

health = $f(gender, age, ..., accelerometer profile) + \varepsilon rror.$

Accelerometer data: preprocessing

Paradigm

Humans behave like cars:

they operate in gears and shift them aperiodically.

segm.	log(#min.)	asinh(<i>a</i>)
1	5.966147	0.0000
2	4.718499	5.3977
3	5.347108	7.0285
4	3.891820	5.3266
5	3.135494	7.3644



イロト イヨト イヨト

э.

From segments to relative frequencies of (length, acceleration)-boxes.

Model

The linear regression model:

 $\mathbf{Y} = \mathbf{U}\boldsymbol{\gamma} + \mathbf{X}\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon},$

or the logistic regression model:

 $Y_i | \mathbf{U}_{i,*}, \mathbf{X}_{i,*} \sim \text{Bernoulli}\{\exp(\mathbf{U}_{i,*}\boldsymbol{\gamma} + \mathbf{X}_{i,*}\boldsymbol{\beta})[1 + \exp(\mathbf{U}_{i,*}\boldsymbol{\gamma} + \mathbf{X}_{i,*}\boldsymbol{\beta})]^{-1}\},\$

where

The design matrices \boldsymbol{U} and \boldsymbol{X} contain low- and high-dimensional covariates, e.g. {age, gender} and accelerometer profile, respectively.

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

Estimator

The fused ridge regression estimator then is:

$$\begin{split} \hat{\boldsymbol{\gamma}}(\cdot), \hat{\boldsymbol{\beta}}(\cdot) \; = \; \arg\min_{\boldsymbol{\gamma} \in \mathbb{R}^{q}, \boldsymbol{\beta} \in \mathbb{R}^{p}} \| \mathbf{Y} - \mathbf{U}\boldsymbol{\gamma} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta} \|_{2}^{2} \\ & + \lambda \| \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}_{0} \|_{2}^{2} + \; \lambda_{f} (\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}_{0})^{\top} \mathbf{\Delta} (\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}_{0}), \end{split}$$

with penalty parameters $\lambda, \lambda_f \in \mathbb{R}_{>0}$, fusion matrix $\mathbf{\Delta} \in \mathcal{S}^{p}_{+}$, and target $\boldsymbol{\beta}_{0}$.

And the fused ridge logistic regression estimator is:

$$\begin{split} \hat{\gamma}(\cdot), \hat{\boldsymbol{\beta}}(\cdot) \ &= \ \arg\max_{\boldsymbol{\gamma} \in \mathbb{R}^{q}, \boldsymbol{\beta} \in \mathbb{R}^{p}} \sum_{i=1}^{n} Y_{i}(\mathbf{U}_{i,*}\boldsymbol{\gamma} + \mathbf{X}_{i,*}\boldsymbol{\beta}) - \log[1 + \exp(\mathbf{U}_{i,*}\boldsymbol{\gamma} + \mathbf{X}_{i,*}\boldsymbol{\beta})] \\ &- \lambda \|\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}_{0}\|_{2}^{2} - \lambda_{f}(\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}_{0})^{\top} \mathbf{\Delta}(\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}_{0}), \end{split}$$

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

with $\lambda, \lambda_f, \Delta$, and β as above.

The estimator is found numerically by an IRLS algorithm.

Motivation for fusion

non-sensical





sensical

◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ ○三 のへで

Axial fusion

Shrinkage of neighboring elements of β along axis.

Penalty:

$$(\boldsymbol{eta}-\boldsymbol{eta}_0)^{ op} \boldsymbol{\Delta}_{\boldsymbol{a}}(\boldsymbol{eta}-\boldsymbol{eta}_0)$$

with Δ_a s.t. penalty equals:

$$\frac{\sum_{j_r=1}^{p_r-1} \sum_{j_c=1}^{p_c-1} [(\beta_{j_r,j_c+1} - \beta_{j_r,j_c})^2 + (\beta_{j_r+1,j_c} - \beta_{j_r,j_c})^2] + \dots$$

where $\boldsymbol{\beta}_0 = \mathbf{0}_p$.



▲□▶ ▲□▶ ▲三▶ ▲三▶ 三 のへで

fusion along the axes

Also shrinkage of neighboring elements of β along *diagonals*.

,

Cross-validation

Penalty parameters λ and λ_f found by K-fold cross-validation.

Computationally efficient cross-validation.

Constrain the search to models with $df(\lambda, \lambda_f) \leq \nu$ with $\nu \in \mathbb{N}$, where, e.g.

$$df(\lambda, \lambda_f) = q + n - tr\{[\mathbf{I}_{nn} + (\mathbf{I}_{nn} - \mathbf{P}_u)\mathbf{X}(\lambda\mathbf{I}_{pp} + \lambda_f \mathbf{\Delta})^{-1}\mathbf{X}^{\top}(\mathbf{I}_{nn} - \mathbf{P}_u)]^{-1}\},$$

with $\mathbf{P}_u = \mathbf{U}(\mathbf{U}^{\top}\mathbf{U})^{-1}\mathbf{U}^{\top}$,

Theoretically,

$$\lambda + \lambda_f (\mathbf{D}_\Delta)_{
m pp} \geq n^{-1} (
u - q)^{-1} (n -
u + q) \operatorname{tr}[(\mathbf{I}_{nn} - \mathbf{P}_u) \mathbf{X} \mathbf{X}^{ op} (\mathbf{I}_{nn} - \mathbf{P}_u)],$$

▲□▶▲□▶▲□▶▲□▶ ■ のへで

where $(\mathbf{D}_{\Delta})_{pp}$ is the smallest eigenvalue of the matrix $\mathbf{\Delta}$.

Simulation

- Draw n = 100 from $\mathbf{Y} = \mathbf{X}\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon}$.
- $\,\circ\,$ Elements of ${\pmb\beta}$ spatially related over 50 \times 50 grid.
- Estimates with cross-validated penalty parameters.



 $\circ~$ If ${\boldsymbol{\beta}}$ is spatially structured, fused ridge est. yields superior performance.

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

Study + analysis details

More NHANES details:

- n = 2043 healthy samples of wave C.
- n = 2282 healthy samples of wave D.
- q = 10 classical covariates.
- p = 1260 (pruned from a 41 × 40 grid).

Analysis details:

- Fusion matrix $\mathbf{\Delta} = \sqrt{2}\mathbf{\Delta}_a + \mathbf{\Delta}_d$.
- Outer loop split at 2 : 1-ratio.
- K = 10-fold cross-validation for (λ, λ_f) -tuning.

▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ □ のQで

- Performance: Spearman's ρ , Allen's PRESS.
- 50 outer splits.

Degrees of freedom

Prior to estimation evaluate $df(\lambda, \lambda_f)$ for a (λ, λ_f) -grid.



degrees of freedom vs. penalty parameters

Estimator, regular vs. fused, size



Corroborates with Newton's 2^{nd} law: $F = m \times a$.

Estimator, regular vs. fused, weighted sign





sign of fused ridge estimate, 100 dof: acc. (x-axis) vs. length (y-axis)

Performance, regular vs. fused







▲ロト ▲御 ト ▲ 臣 ト ▲ 臣 ト ● ○ ○ ○ ○

Estimator, regular vs. fused, size, different resolution



L6.91 L6.18 L5.82 L5.45 L5.09 L4.73 L4.36 L4 L3.64 L3.27 L2.91 L2.55 L2.18 11.82 L1.45 L1.09 L0.73 LO 8 8 A1.12 A1.6 A3.90 A9.55 8 2

fused ridge estimate, 100 dof: acc. (x-axis) vs. length (y-axis)

Updating

Use of target β_0 .

Details:

- Prediction of wave D health.
- Set $\beta_0 = \hat{\beta}_C(\lambda, \lambda_f)$.
- Training sample size n = 100, 200 and 500.
- K = 10-fold.
- Remaining samples form test data.
- Repeated 50 times.



▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ □ のQで

Spearman correlation of observation and prediction

Comparison to 2-dim fused lasso

Details:

- The genlasso-package.
- $\begin{array}{l} \circ \;\; \mathsf{Penalty:}\;\; \lambda_1 \| \boldsymbol{\beta} \|_1 + \\ \gamma \lambda_1 \sum_{(u,u') \in \mathcal{E}} |\beta_u \beta_{u'}| \; \mathsf{with} \; \mathcal{E} \\ \; \mathsf{`axial'} \; \mathsf{edge \; set.} \end{array}$
- No unpenalized covariates.
- No tuning of λ_1 and γ implemented.
- Small untuneable ridge penalty added if p > n.

Tweaks:

- Set $\gamma = 1$ (lasso).
- Set $\lambda = \lambda_f$ (ridge).
- Potential performance.



▲ロ ▶ ▲周 ▶ ▲ 国 ▶ ▲ 国 ▶ ● ● ● ● ● ●

Conclusion

Lessons learned:

- Accelerometer information adds (a bit) in the prediction of BMI.
- Meager improvement of fused ridge prediction over regular ridge.
- The interpretation of the effect is enhanced by fused ridge estimation.
- Inclusion of a informed target is beneficial.
- Fused ridge estimation preferable over its lasso counterpart (this context).

Reference:

Lettink, A., Chinapaw, M., van Wieringen, W.N. (2023), "Two-dimensional fused targeted ridge regression for health prediction from accelerometer data", *Journal of the Royal Statistical Society, Series C*.

Software:

porridge-package: https://CRAN.R-project.org/package=porridge.

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・